

**Processus discrets**  
**TD1. Espérance conditionnelle**

---

**Exercice 1** (Propriété d'emboîtement). Soit  $X$  une variable intégrable définie sur un espace de probabilité  $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$ , et soient  $\mathcal{G}$  et  $\mathcal{H}$  deux sous-tribus de  $\mathcal{F}$  vérifiant  $\mathcal{H} \subset \mathcal{G}$ . Montrer que

$$\mathbb{E}[\mathbb{E}[X | \mathcal{H}] | \mathcal{G}] = \mathbb{E}[\mathbb{E}[X | \mathcal{G}] | \mathcal{H}] = \mathbb{E}[X | \mathcal{H}].$$

**Exercice 2.** Soit  $\{A_1, A_2, \dots\}$  une partition (finie ou infinie) de  $\Omega$ . Soit  $\mathcal{G} = \sigma(A_1, A_2, \dots)$  la tribu engendrée par cette partition.

1. Décrire la tribu  $\mathcal{G}$ .
2. On suppose pour simplifier que  $\mathbb{P}(A_i) > 0$  pour tout  $i$ . Montrer que pour toute variable  $X$  intégrable on a

$$\mathbb{E}[X | \mathcal{G}] = \sum_{i \geq 1} \frac{\mathbb{E}[X \mathbb{1}_{A_i}]}{\mathbb{P}(A_i)} \mathbb{1}_{A_i}.$$

**Exercice 3.** 1. Soit  $(X, Y)$  un couple de vecteurs aléatoires à valeurs dans  $\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^m$  possédant une densité jointe  $f_{X,Y}$ . Montrer que pour toute fonction  $g$  telle que  $g(Y)$  soit intégrable on a  $\mathbb{E}[g(Y) | X] = h(X)$  où  $h$  est n'importe quelle fonction mesurable vérifiant

$$h(x) \int_{\mathbb{R}^m} f_{X,Y}(x, y) dy = \int_{\mathbb{R}^m} g(y) f_{X,Y}(x, y) dy.$$

pour tout  $x \in \mathbb{R}^n$ .

2. Soient  $X, Y$  deux variables i.i.d. uniformes sur  $[0, 1]$ . Déterminer

$$\mathbb{E}[X | XY].$$

3. Soient  $X, Y$  deux variables indépendantes définies sur un espace de probabilité  $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$  et soit  $\mathcal{G}$  une sous-tribu de  $\mathcal{F}$ . A-t-on

$$\mathbb{E}[XY | \mathcal{G}] = \mathbb{E}[X | \mathcal{G}] \mathbb{E}[Y | \mathcal{G}] ?$$

**Exercice 4.** Soient  $X_1, \dots, X_n$  des variables aléatoires i.i.d. intégrables. Déterminer les espérances conditionnelles suivantes :

- $\mathbb{E}[X_1 | X_1 + X_2 + \dots + X_n]$ ,
- $\mathbb{E}[X_1 + X_2 + \dots + X_n | X_1]$ .

**Exercice 5.** Soit  $Z$  une variable exponentielle de paramètre 1 et soit  $t > 0$ . On pose  $X = \min(Z, t)$  et  $Y = \max(Z, t)$ . Calculer  $\mathbb{E}[Z | X]$  et  $\mathbb{E}[Z | Y]$ .

**Exercice 6.** Soit  $X$  une variable de carré intégrable définie sur un espace de probabilité  $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$  et soit  $\mathcal{G}$  une sous-tribu de  $\mathcal{F}$ . On pose

$$\text{var}(X | \mathcal{G}) = \mathbb{E}[X^2 | \mathcal{G}] - \mathbb{E}[X | \mathcal{G}]^2.$$

Montrer que

$$\text{var}(X) = \mathbb{E}[\text{var}(X | \mathcal{G})] + \text{var}(\mathbb{E}[X | \mathcal{G}]).$$

**Exercice 7.** Soit  $(X_0, X_1, \dots, X_n)$  un vecteur Gaussien de moyenne nulle et de matrice de covariance  $\Gamma$ . Montrer qu'il existe des réels  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  tels que

$$\mathbb{E}[X_0 | X_1, \dots, X_n] = \sum_{i=1}^n \lambda_i X_i \quad \text{p.s.}$$

et déterminer les poids  $\lambda_i$  en fonction de  $\Gamma$ .

*Indication :* Commencer par se ramener au cas où la matrice de covariance du vecteur  $(X_1, \dots, X_n)$  est non dégénérée, et utiliser le fait que les coordonnées d'un vecteur Gaussien sont indépendantes si et seulement si leur covariance est nulle.

**Exercice 8.** Soit  $X, Y$  deux variables intégrables définies sur un espace de probabilité  $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$ , soit  $\mathcal{G}$  une sous-tribu de  $\mathcal{F}$ , et soit  $B \in \mathcal{G}$ . Montrer que si  $X = Y$  sur  $B$  p.s., c'est-à-dire si  $X(\omega) = Y(\omega)$  pour presque tout  $\omega \in B$ , alors  $\mathbb{E}[X | \mathcal{G}] = \mathbb{E}[Y | \mathcal{G}]$  sur  $B$ .